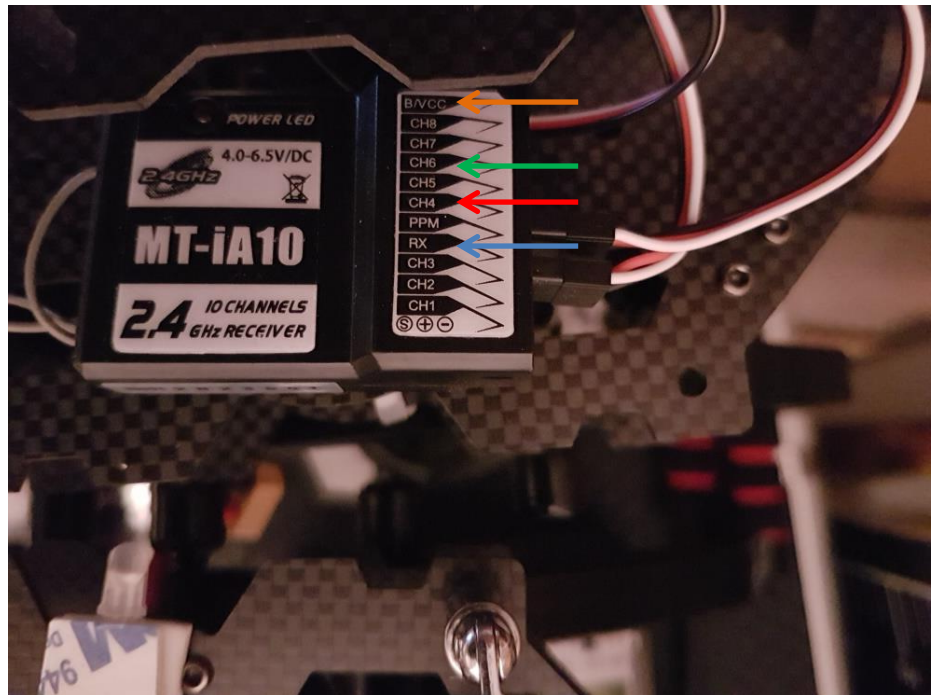


Anschlussplan Sirius MT-IA10

Empfänger MT-IA10

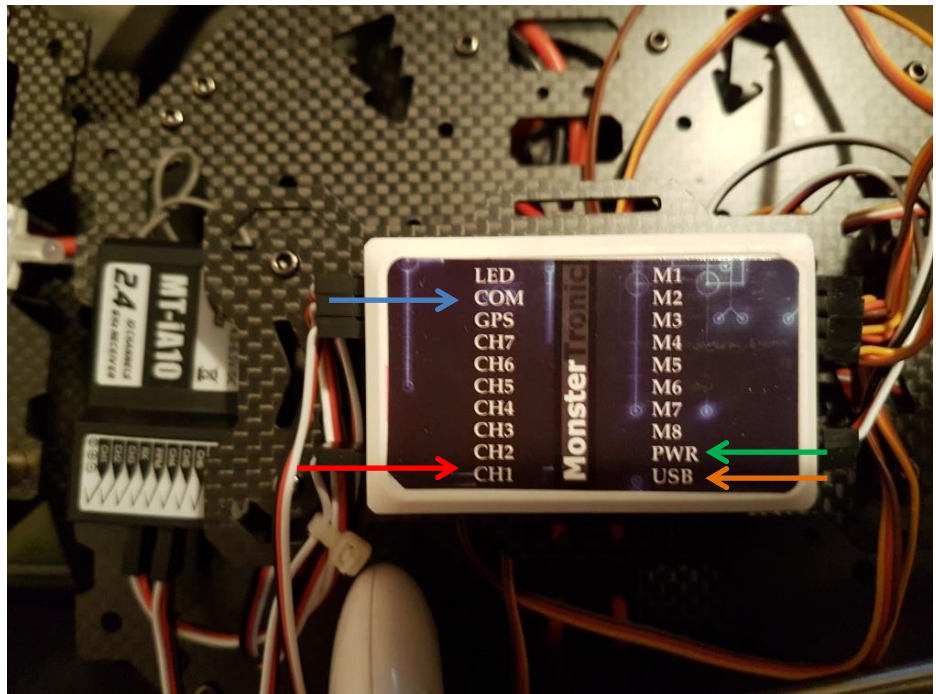
- RX geht auf COM vom Fly Modul
- CH4 geht auf CH1 vom Fly Modul
- CH 5 und CH6 ist der Ausgang für die Drehregler. Bsp. Gimbal
- B/VCC ist zum Binden auf den Sender.



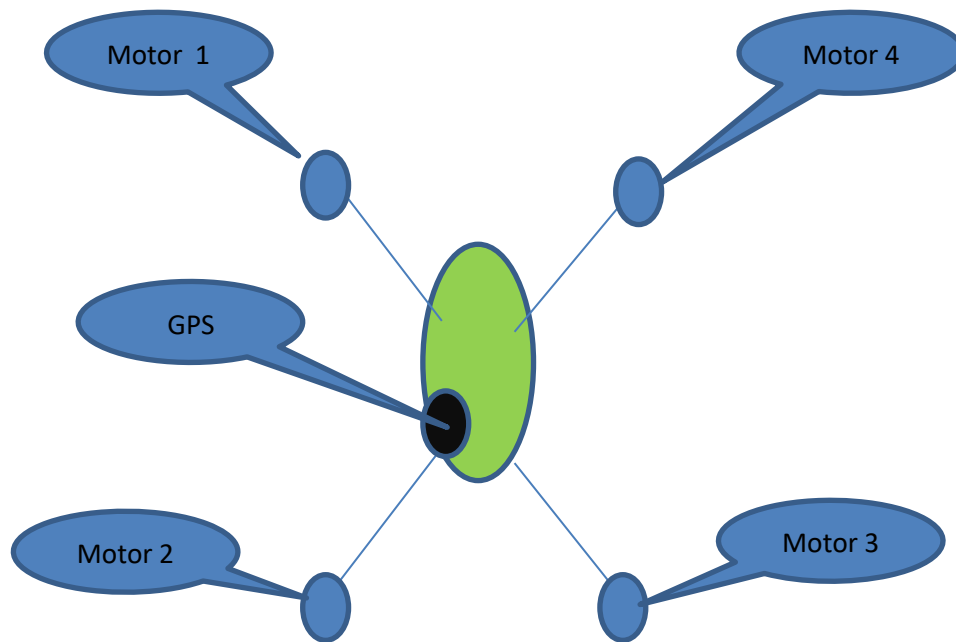
Fly Modul

- LED geht zur LED an die Sirius.
- COM geht an den Empfänger, Steckplatz RX
- GPS geht zur Antenne.
- CH1 Geht zum Empfänger Steckplatz CH4
- USB geht auf die Platine. Es ist ein 2 poliger Stecker. Dieser muss so eingesteckt werden das Schwarz oben ist.
- PWR geht auf die Platine

- M1 geht an den Regler vom Motor 1.
 - M2 geht an den Regler vom Motor 2.
 - M3 geht an den Regler vom Motor 3.
 - M4 geht an den Regler vom Motor 4
- Siehe Schema.



Schema Sirius



Anschluss der Motoren und Regler

Bei den original MonsterTronic Motoren, habe ich mir folgendes angeeignet. Diese haben ein rotes gelbes und schwarzes Kabel. Die Regler haben eine glatte Seite (Rückseite der Platine) diese habe ich immer von unten an die Sirius befestigt. Dadurch ist es einfacher den Motor anzuschließen.

So verbinde ich beim Motor 1 und 3 wie folgt. Für Motor 2 und 4 vertauscht rotes und gelbes Kabel. Das schwarze Kabel kommt bei allen Motoren immer in die Mitte. Auf der Platine, nutzt die an der Seite vorhandenen Anschlusspunkte. Diese sind nur für Regler. Für Gimbal und Zubehör, nutzt die Lichtanschlüsse oder die freien daneben.

